

УДК 517.97

**ПРИБЛИЖЕННОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ ГРАНИЧНОГО УПРАВЛЕНИЯ
ТЕПЛОВЫМИ ПРОЦЕССАМИ, ОПИСЫВАЕМЫМИ
ВОЛЬТЕРРОВО ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫМИ УРАВНЕНИЯМИ**

Сейдакмат кызы Э.

Исследованы вопросы построения приближенного решения задачи нелинейного граничного векторного оптимального управления тепловыми процессами, описываемыми вольтеррово интегро-дифференциальными уравнениями, и доказана их сходимость.

Ключевые слова: краевая задача; квадратичный функционал; векторное управление; система нелинейных интегральных уравнений; приближенное решение; сходимость.

**APPROXIMATE SOLUTION OF THE BOUNDARY CONTROL PROBLEM
FOR THE THERMAL PROCESSES, DESCRIBED BY VOLTERRA
INTEGRO-DIFFERENTIAL EQUATIONS**

Seidakmat kyzy E.

It is investigated the questions of construction of the approximate solutions of the nonlinear boundary vector optimal control problem for the thermal process, described by Volterra integro – differential equations and proved their convergence.

Key words: boundary value problem; quadratic functional; vector control; system of nonlinear integral equations; approximate solution; convergence.

1. Постановка задачи оптимизации и ее полное решение

Рассмотрим задачу нелинейной оптимизации, где требуется минимизировать квадратичный функционал

$$L[\vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)] = \int_0^1 [v(T, x) - \xi(x)]^2 dx + \beta \int_0^T \sum_{s=1}^m \vartheta_s^2(t) dt, \quad \beta > 0, \quad (1)$$

на множестве решений краевой задачи [1]:

$$v_t = v_{xx} + \lambda \int_0^t K(t, \tau) v(\tau, x) d\tau + g(t, x), \quad 0 < x < 1, \quad 0 < t \leq T, \quad (2)$$

$$v(0, x) = \psi(x), \quad 0 < x < 1, \quad (3)$$

$$v_x(t, 0) = 0, \quad (4)$$

$$v_x(t, 1) + \alpha v(t, 1) = q[t, \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)], \quad (4)$$

$$0 < t \leq T.$$

Здесь функция $v(t, x)$, $(t, x) \in Q = \{0 < x < 1, 0 < t \leq T\}$ – описывает состояния управляемого

процесса, ядро $K(t, \tau)$ – известная ограниченная функция, т. е.

$$K_0 = \sup_{(t, \tau) \in D} |K(t, \tau)|, \quad D = \{0 \leq t \leq T, \quad 0 \leq \tau \leq T\}, \quad (5)$$

$$\xi(x) \in H(0, 1), \quad g(t, x) \in H(Q),$$

$\psi(x) \in H(0, 1)$, $q[t, \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)] \in H(0, T)$ – заданные функции, причем функция $q[t, \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)]$ нелинейно зависит от вектор-функции управления $\vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t) \in H^m(0, T) = H(0, T) \times \dots \times H(0, T)$, и по функциональной переменной $\vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)$ удовлетворяет условию

$$\frac{\partial q[t, \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)]}{\partial \vartheta_s(t)} \neq 0, \quad s = 1, \dots, m, \quad \forall t \in [0, T], \quad (6)$$

λ – параметр; постоянная $\alpha > 0$; T – фиксированный момент времени; $H(Y)$ – гильбертово пространство функций, определенных на множестве Y .

Решение краевой задачи определяется по формуле

$$v(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} v_n(t) z_n(x),$$

где $v_n(t)$ – решение линейного интегрального уравнения

$$v_n(t) = \lambda \int_0^t K_n(t, s) v_n(s) ds + b_n(t), \quad (7)$$

с ядром

$$K_n(t, s) = \int_s^t e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} K(\tau, s) d\tau \quad (8)$$

и свободным членом

$$b_n(t) = e^{-\lambda_n^2 t} \psi_n + \int_0^t e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} (g_n(\tau) + z_n(1) q[\tau, \vartheta_1(\tau), \dots, \vartheta_m(\tau)]) d\tau. \quad (9)$$

Коэффициенты Фурье $v_n(t)$ определяются по формуле [2]

$$v_n(t) = \lambda \int_0^t R_n(t, s, \lambda) b_n(s) ds + b_n(t), \quad (10)$$

где резольвента $R_n(t, s, \lambda)$ ядра $K_n(t, s)$ имеет вид

$$R_n(t, s, \lambda) = \sum_{i=1}^{\infty} \lambda^{i-1} K_{n,i}(t, s),$$

$$K_{n,i+1}(t, s) = \int_s^t K_n(t, \eta) K_{n,i}(\eta, s) d\eta,$$

$$i = 1, 2, 3, \dots, \quad (11)$$

и удовлетворяет оценке

$$|R_n(t, s, \lambda)| \leq \frac{K_0}{\lambda_n^2} e^{\frac{|\lambda| K_0(t-s)}{\lambda_n^2}} \leq \frac{K_0}{\lambda_1^2} e^{\frac{|\lambda| K_0 T}{\lambda_1^2}}. \quad (12)$$

Векторное оптимальное управление $(\vartheta_1^0(t), \dots, \vartheta_m^0(t))$ определяется как решение систем нелинейных интегральных уравнений (см. настоящей сборник)

$$\beta \vartheta_s(t) q_{\vartheta_s}^{-1} [t, \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)] + \sum_{n=1}^{\infty} G_n^*(t, 1) \int_0^T G_n(\tau, 1) q[\tau, \vartheta_1(\tau), \dots, \vartheta_m(\tau)] d\tau = \sum_{n=1}^{\infty} G_n^*(t, 1) h_n, \quad (13)$$

$$s = 1, \dots, m,$$

где

$$G_n^*(t, 1) = \left(e^{-\lambda_n^2(T-t)} + \lambda \int_t^T J_n(s, t, \lambda) e^{-\lambda_n^2(T-s)} ds \right) z_n(1), \quad (14)$$

$$G_n(t, 1) = \left(e^{-\lambda_n^2(T-t)} + \lambda \int_t^T R_n(T, s, \lambda) e^{-\lambda_n^2(s-t)} ds \right) z_n(1), \quad (15)$$

$$h_n = \xi_n - \psi_n \left(e^{-\lambda_n^2 T} + \lambda \int_0^T R_n(T, s, \lambda) e^{-\lambda_n^2 s} ds \right) -$$

$$-\int_0^T G_n(\tau) g_n(\tau) d\tau, \quad (16)$$

удовлетворяют дополнительному условию [3]

$$\left| \Gamma \left[\Pi(\cdot; \vartheta_1(t), \dots, \vartheta_m(t)) \right] \right| = \left| \begin{matrix} \left(\frac{\vartheta_1}{q_{\vartheta_1}} \right)_{\vartheta_1} & \dots & \left(\frac{\vartheta_1}{q_{\vartheta_1}} \right)_{\vartheta_h} \\ \dots & \dots & \dots \\ \left(\frac{\vartheta_h}{q_{\vartheta_h}} \right)_{\vartheta_1} & \dots & \left(\frac{\vartheta_h}{q_{\vartheta_h}} \right)_{\vartheta_h} \end{matrix} \right| > 0,$$

$$h = 1, \dots, m. \quad (17)$$

Оптимальное управление имеет структуру [4]

$$\vartheta_1^0(t) = p_1 [t, \bar{f}(t), \beta],$$

$$\dots \dots \dots \quad (18)$$

$$\vartheta_m^0(t) = p_m [t, \bar{f}(t), \beta],$$

где $\bar{f}(t)$ является единственным решением нелинейного интегрального уравнения

$$f(t) = S[f(t)] \equiv \sum_{n=1}^{\infty} G_n^*(t, 1) \left[h_n - \int_0^T G_n(\tau, 1) q[\tau, p_1[\tau, f(\tau), \beta], \dots, p_m[\tau, f(\tau), \beta]] d\tau \right]. \quad (19)$$

Оптимальный процесс $v^0(t, x)$ определяется по формуле

$$v^0(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\lambda \int_0^t R_n(t, s, \lambda) b_n^0(s) ds + b_n^0(t) \right) z_n(x), \quad (20)$$

$$\text{где } b_n^0(t) = e^{-\lambda_n^2 t} \psi_n + \int_0^t e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} (g_n(\tau) + z_n(1) q[\tau, \vartheta_1^0(\tau), \dots, \vartheta_m^0(\tau)]) d\tau,$$

а минимальное значение функционала (1) вычисляется по формуле

$$L[\vartheta_1^0(t), \dots, \vartheta_m^0(t)] = \int_0^1 [v^0(T, x) - \xi(x)]^2 dx + \beta \int_0^T \sum_{s=1}^m (\vartheta_s^0(t))^2 dt. \quad (21)$$

Найденная тройка $((\vartheta_1^0(t), \dots, \vartheta_m^0(t)), v^0(t, x), L[\vartheta_1^0(t), \dots, \vartheta_m^0(t)])$ определяет решение задачи нелинейной оптимизации.

II. Приближенное решение задачи оптимизации

На практике не всегда удается найти точное решение уравнения (19). Поэтому в большинстве случаев ограничиваются нахождением прибли-

женного решения $\theta_k(t)$ уравнения (18), где число k определяется из неравенства [5]

$$\|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H \leq \frac{\gamma^j}{1-\gamma} \|S[f_0(t)]\|_H < \varepsilon, \quad (22)$$

при заданном $\varepsilon > 0$. j -е приближение находим по формуле

$$\mathcal{G}_1^{(j)}(t) = p_1[t, f_j(t), \beta],$$

$$\mathcal{G}_m^{(j)}(t) = p_m[t, f_j(t), \beta]. \quad (23)$$

Лемма 1. j -е приближение оптимального управления удовлетворяет оценке

$$\begin{aligned} & \|\mathcal{G}_1^0(t) - \mathcal{G}_1^{(j)}(t)\|_H, \dots, \|\mathcal{G}_m^0(t) - \mathcal{G}_m^{(j)}(t)\|_H \leq \\ & \leq p_0(\beta) \frac{\gamma^j}{1-\gamma} \|S[f_0(t)]\|_H, \\ & p_0(\beta) = \max(p_{01}(\beta), \dots, p_{0m}(\beta)), \end{aligned} \quad (24)$$

и сходится к оптимальному управлению $(\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t))$ по норме пространства $H(0, T)$.

Доказательство. Непосредственным вычислением имеем неравенство

$$\begin{aligned} & \|\mathcal{G}_1^0(t) - \mathcal{G}_1^{(j)}(t)\|_H, \dots, \|\mathcal{G}_m^0(t) - \mathcal{G}_m^{(j)}(t)\|_H \leq \\ & \leq p_{01}(\beta) \|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H, \dots, p_{0m}(\beta) \\ & \|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H \leq p_0(\beta) \|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H \leq \\ & \leq p_0(\beta) \frac{\gamma^j}{1-\gamma} \|S[f_0(t)]\|_H, \end{aligned}$$

из которого следует утверждение леммы.

Подставляя приближенное управление $(\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t))$ в (20), находим j -е приближение $v_j(t, x)$ оптимального процесса $v^0(t, x)$, т. е.

$$v_j(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\lambda \int_0^t R_n(t, s, \lambda) b_n^{(j)}(s) ds + b_n^{(j)}(t) \right) z_n(x), \quad (25)$$

где $b_n^{(j)}(t) = e^{-\lambda_n^2 t} \psi_n + \int_0^t e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} (g_n(\tau) + z_n(1)q[\tau, \mathcal{G}_1^{(j)}(\tau), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(\tau)]) d\tau$.

Лемма 2. j -е приближение оптимального процесса удовлетворяет оценке

$$\begin{aligned} & \|v^0(t, x) - v_j(t, x)\|_H \leq \\ & \leq \sqrt{2T \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \left(1 + \frac{|\lambda|TK_0M_0}{2\lambda_1^2} \right)} q_0 \\ & p_0(\beta) \|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H \end{aligned}$$

и сходится к оптимальному процессу $v^0(t, x)$ по норме пространства $H(Q)$.

Доказательство. Согласно (24) и (25), непосредственным вычислением имеем неравенство:

$$\begin{aligned} & \|v^0(t, x) - v_j(t, x)\|_H^2 = \int_0^T \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \int_0^t z_n(1)q[\tau, \mathcal{G}_1^0(\tau), \dots, \mathcal{G}_m^0(\tau)] \right. \\ & \left. \left(e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} + \lambda \int_{\tau}^t R_n(t, s, \lambda) e^{-\lambda_n^2(s-\tau)} ds \right) d\tau - \right. \\ & \left. - \int_0^t z_n(1)q[\tau, \mathcal{G}_1^j(\tau), \dots, \mathcal{G}_m^j(\tau)] \right. \\ & \left. \left(e^{-\lambda_n^2(t-\tau)} + \lambda \int_{\tau}^t R_n(t, s, \lambda) e^{-\lambda_n^2(s-\tau)} ds \right) d\tau \right\}^2 dt \leq \end{aligned}$$

$$\leq 2T \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \left(1 + \frac{|\lambda|TK_0M_0}{2\lambda_1^2} \right) q_0^2 p_0^2(\beta) \|\bar{f}(t) - f_j(t)\|_H^2,$$

из которого следует утверждение леммы.

При исследовании сходимости оптимального процесса необходимо учитывать сходимость по резольвенте, так как приближения оптимального процесса имеют вид

$$v_j^k(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left(\lambda \int_0^t R_n^k(t, s, \lambda) b_n^{(j)}(s) ds + b_n^{(j)}(t) \right) z_n(x) \quad (26)$$

и определяются двумя индексами $j, k = 1, 2, 3, \dots$. Поскольку

$$R_n(t, s, \lambda) = \sum_{i=1}^{\infty} \lambda^{i-1} K_{n,i}(t, s) \text{ и } R_n^k(t, s, \lambda) = \sum_{i=1}^k \lambda^{i-1} K_{n,i}(t, s),$$

то сходимость k -го приближения резольвенты $R_n(t, s, \lambda)$ при каждом фиксированном $n = 1, 2, 3, \dots$ следует из неравенства

$$\begin{aligned} & R_n(t, s, \lambda) - R_n^k(t, s, \lambda) = \sum_{i=k+1}^{\infty} \lambda^{i-1} K_{n,i}(t, s) \leq \\ & \leq \frac{K_0}{\lambda_n^2} \cdot \frac{1}{k!} \left(\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_n^2} \right)^k e^{\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_n^2}} \leq \frac{K_0}{\lambda_n^2} \cdot \frac{1}{k!} \left(\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_n^2} \right)^k e^{\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_1^2}}, \end{aligned}$$

которое получено с учетом формулы остаточного члена равномерно сходящегося ряда

$$\begin{aligned} & R_n(t, s, \lambda) = \sum_{i=1}^{\infty} \lambda^{i-1} K_{n,i}(t, s) \leq \\ & \leq \frac{K_0}{\lambda_n^2} \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{(i-1)!} \left[\frac{|\lambda|K_0(t-s)}{\lambda_n^2} \right]^{i-1} = \\ & = \frac{K_0}{\lambda_n^2} e^{\frac{|\lambda|K_0(t-s)}{\lambda_n^2}} \leq \frac{K_0}{\lambda_1^2} e^{\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_1^2}}. \end{aligned}$$

Лемма 3. j, k -е приближение оптимального процесса удовлетворяет оценке

$$\|v_j(t, x) - v_j^k(t, x)\|_H \leq \lambda T \left(\frac{K_0}{k!} \left(\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_1^2} \right)^k e^{\frac{|\lambda|K_0T}{\lambda_1^2}} \right) \times$$

$$\times \sqrt{\frac{3}{2} \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \left\{ \|\psi(x)\|_H^2 + \left(T \|g(\tau, x)\|_H^2 + \right. \right.}$$

$$\left. \left. + 2T \|q[\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)]\|_H^2 \right) \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \right\}}$$

и сходится к функции $v_j(t, x)$ по норме пространства $H(Q)$.

Доказательство. Согласно (27) и приближению по резольвенте, непосредственным вычислением имеем неравенство

$$\|v_j(t, x) - v_j^k(t, x)\|_H^2 =$$

$$\int_0^T \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \lambda \int_0^t R_n(t, s, \lambda) \left[e^{-\lambda_0^2 s} \psi_n + \int_0^s e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} g_n(\tau) d\tau + \right. \right.$$

$$\left. \left. + \int_0^s e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} z_n(1) q[\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)] d\tau \right] ds - \right.$$

$$\left. - \lambda \int_0^t R_n^k(t, s, \lambda) \left[e^{-\lambda_0^2 s} \psi_n + \int_0^s e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} g_n(\tau) d\tau + \int_0^s e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} z_n(1) q \right. \right.$$

$$\left. \left. [\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)] d\tau \right] ds \right\}^2 dt \leq$$

$$\leq \frac{3}{2} \lambda^2 T^2 \left(\frac{K_0}{k!} \left(\frac{|\lambda| K_0 T}{\lambda_1^2} \right)^k e^{\frac{|\lambda| K_0 T}{\lambda_1^2}} \right) \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \times$$

$$\times \left\{ \|\psi(x)\|_H^2 + \left(T \|g(\tau, x)\|_H^2 + \right. \right.$$

$$\left. \left. 2T \|q[\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)]\|_H^2 \right) \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \right\},$$

из которого следует утверждение леммы.

Поскольку $v_j^k(t, x)$ определяется как сумма бесконечного функционального ряда, то не всегда удастся найти ее. Поэтому на практике целесообразно использовать приближение вида

$$v_j^{k,l}(t, x) = \sum_{n=1}^l \left(\lambda \int_0^t R_n^k(t, s, \lambda) b_n^{(j)}(s) ds + b_n^{(j)}(t) \right) z_n(x), \quad (27)$$

которое назовем j, k, l -приближением оптимального процесса.

Лемма 4. j, k, l -е приближение оптимального процесса при $l \rightarrow \infty$ сходится к функции $v_j^k(t, x)$ по норме пространства $H(Q)$.

Доказательство. Непосредственным вычислением имеем соотношение

$$\|v_j^k(t, x) - v_j^{k,l}(t, x)\|_H^2 =$$

$$= \int_0^T \sum_{n=l+1}^{\infty} \left\{ \psi_n \left(e^{-\lambda_0^2 t} + \lambda \int_0^t R_n^m(t, s, \lambda) e^{-\lambda_0^2 s} ds \right) + \right.$$

$$\left. + \int_0^t g_n(\tau) \left(e^{-\lambda_0^2 (t-\tau)} + \lambda \int_{\tau}^t R_n^m(t, s, \lambda) e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} ds \right) d\tau + \right.$$

$$\left. + \int_0^t z_n(1) q[\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)] \left(e^{-\lambda_0^2 (t-\tau)} + \lambda \int_{\tau}^t R_n^m(t, s, \lambda) e^{-\lambda_0^2 (s-\tau)} ds \right) d\tau \right\}^2 dt \leq$$

$$\leq 3 \left(\frac{1}{\lambda_1^2} + \frac{1}{6} \right) \left(1 + \frac{|\lambda| TK_0 M_0}{2\lambda_1^2} \right)$$

$$\left[\|\psi(x)\|_{H(0,1)}^2 + T \|g(\tau, x)\|_{H(Q)}^2 + 2T \right.$$

$$\left. \|q[\tau, \vartheta_1^{(j)}(\tau), \dots, \vartheta_m^{(j)}(\tau)]\|_{H(0,T)}^2 \right],$$

которое справедливо при каждом фиксированном $l = 1, 2, 3, \dots$, так как остаточный член сходящегося ряда стремится к нулю при $l \rightarrow \infty$.

Лемма 5. j, k, l -е приближение оптимального процесса при $j, k, l \rightarrow \infty$ сходится к функции $v^0(t, x)$ по норме пространства $H(Q)$.

Доказательство. Утверждение леммы следует из соотношения

$$\|v^0(t, x) - v_j^{k,l}(t, x)\|_H^2 \leq$$

$$\leq \|v^0(t, x) - v_j(t, x) + v_j(t, x) -$$

$$- v_j^l(t, x) + v_j^l(t, x) - v_j^{k,l}(t, x)\|_H^2 \leq$$

$$\leq \|v^0(t, x) - v_j(t, x)\|_H^2 +$$

$$+ \|v_j(t, x) - v_j^l(t, x)\|_H^2 +$$

$$+ \|v_j^l(t, x) - v_j^{k,l}(t, x)\|_H^2 \xrightarrow[k, m, r \rightarrow \infty]{} 0.$$

Поскольку оптимальный процесс имеет приближения $v_j(t, x)$, $v_j^k(t, x)$ и $v_j^{k,l}(t, x)$, то будем различать три вида приближения минимального значения функционала (1) в следующем виде:

$$L[\vartheta_1^{(j)}(t), \dots, \vartheta_m^{(j)}(t)] =$$

$$= \int_0^T [v_j(T, x) - \xi(x)]^2 dx + \beta \int_0^T \sum_{s=1}^m (\vartheta_s^{(j)}(t))^2 dt,$$

$$L_k[\vartheta_1^{(j)}(t), \dots, \vartheta_m^{(j)}(t)] =$$

$$= \int_0^T [v_j^k(T, x) - \xi(x)]^2 dx + \beta \int_0^T \sum_{s=1}^m (\vartheta_s^{(j)}(t))^2 dt,$$

$$L_k^l[\vartheta_1^{(j)}(t), \dots, \vartheta_m^{(j)}(t)] =$$

$$= \int_0^T [v_j^{k,l}(T, x) - \xi(x)]^2 dx + \beta \int_0^T \sum_{s=1}^m (\vartheta_s^{(j)}(t))^2 dt.$$

Лемма 6. j -е приближенное значение функционала удовлетворяет оценке

$$\begin{aligned} & \left| L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right] - L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq C_1 \left\| v^0(T, x) - v_j(T, x) \right\|_H + C_2 \sum_{s=1}^m \left\| \mathcal{G}_s^0(t) - \mathcal{G}_s^{(j)}(t) \right\|_H, \end{aligned}$$

где C_1, C_2 – положительные постоянные, и сходятся к точному значению функционала $L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right]$.

Доказательство. Утверждение леммы следует из соотношения

$$\begin{aligned} & \left| L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right] - L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq \int_0^1 \left\{ \left[v^0(T, x) - \xi(x) \right]^2 - \left[v_j(T, x) - \xi(x) \right]^2 \right\} dx + \\ & + \beta \int_0^T \left[\sum_{s=1}^m \left(\mathcal{G}_s^0(t) \right)^2 - \sum_{s=1}^m \left(\mathcal{G}_s^{(j)}(t) \right)^2 \right] dt \leq \\ & \leq C_1 \left\| v^0(T, x) - v_j(T, x) \right\|_H + C_2 \sum_{s=1}^m \left\| \mathcal{G}_s^0(t) - \mathcal{G}_s^{(j)}(t) \right\|_H, \end{aligned}$$

которое справедливо, согласно леммам 1–2.

Лемма 7. j, k -е приближенное значение функционала удовлетворяет оценке

$$\begin{aligned} & \left| L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq C_3 \left\| v_j(T, x) - v_j^k(T, x) \right\|_H, \end{aligned}$$

где C_3 – положительное постоянное, и сходятся к значению функционала $L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right]$.

Доказательство. Утверждение леммы следует из соотношения

$$\begin{aligned} & \left| L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq \int_0^1 \left\{ \left(v_j(T, x) + v_j^k(T, x) - 2\xi(x) \right) \left(v_j(T, x) - v_j^k(T, x) \right) \right\} dx \leq \\ & \leq \left\| v_j(T, x) + v_j^k(T, x) - 2\xi(x) \right\|_H \\ & \left\| v_j(T, x) - v_j^k(T, x) \right\|_H \leq C_3 \left\| v_j(T, x) - v_j(T, x) \right\|_H, \end{aligned}$$

которое справедливо, согласно лемме 3.

Лемма 8. j, k, l -е приближенное значение функционала удовлетворяет оценке

$$\begin{aligned} & \left| L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k^l \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq C_4 \left\| v_j^k(T, x) - v_j^{k,l}(T, x) \right\|_H \\ & \left| L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k^l \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq C_4 \left\| v_j^k(T, x) - v_j^{k,l}(T, x) \right\|_H, \end{aligned}$$

где C_4 – положительное постоянное, и сходятся к значению функционала $L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right]$.

Доказательство. Утверждение леммы следует из соотношения

$$\begin{aligned} & \left| L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k^l \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq \int_0^1 \left\{ \left(v_j^k(T, x) + v_j^{k,l}(T, x) - 2\xi(x) \right) \left(v_j^k(T, x) - v_j^{k,l}(T, x) \right) \right\} dx \leq \\ & \leq \left\| v_j^k(T, x) + v_j^{k,l}(T, x) - 2\xi(x) \right\|_H \left\| v_j^k(T, x) - v_j^{k,l}(T, x) \right\|_H \leq \\ & \leq C_4 \left\| v_j^k(T, x) - v_j^{k,l}(T, x) \right\|_H, \end{aligned}$$

которое справедливо, согласно лемме 4.

Лемма 9. j, k, l -е приближенное значение функционала при $j, k, l \rightarrow \infty$ сходит к точному значению функционала $L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right]$.

Доказательство. Утверждение леммы следует из соотношения

$$\begin{aligned} & \left| L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right] - L_k^l \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \leq \\ & \leq \left| L \left[\mathcal{G}_1^0(t), \dots, \mathcal{G}_m^0(t) \right] - L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| + \\ & + \left| L \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| + \\ & + \left| L_k \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] - L_k^l \left[\mathcal{G}_1^{(j)}(t), \dots, \mathcal{G}_m^{(j)}(t) \right] \right| \xrightarrow{j, k, l \rightarrow \infty} 0, \end{aligned}$$

которое справедливо, согласно леммам 6–8.

Литература

1. Владимиров В.С. Математические задачи односкоростной теории переноса частиц / В.С. Владимиров // Труды МИАН. 1961. Т.61. С. 3–158.
2. Краснов М.В. Интегральные уравнения / М.В. Краснов. М.: Наука, 1975. 303 с.
3. Керимбеков А., Сейдакмат кызы Э. Условие оптимальности в задаче граничного управления тепловыми процессами, описываемыми вольтеррово интегро-дифференциальными уравнениями / А. Керимбеков, Сейдакмат кызы Э. // Матер. межд. научн.-практич. конф. “Информационные технологии: Инновации в науке и образовании”. Бишкек, 2015. С. 178–182.
4. Керимбеков А.К. Нелинейное оптимальное управление линейными системами с распределенными параметрами: дис. ... д-ра физ.-мат наук / А.К. Керимбеков. Бишкек, 2003. 224 с.
5. Люстерник Л.А., Соболев В.И. Элементы функционального анализа / Л.А. Люстерник, В.И. Соболев. М.: Наука, 1965. 520 с.